

# Minimum Spanning Tree, Union-Find e Ordinamento Topologico

Alice Cortinovis e Edoardo Morassutto

Online, 5 dicembre 2021

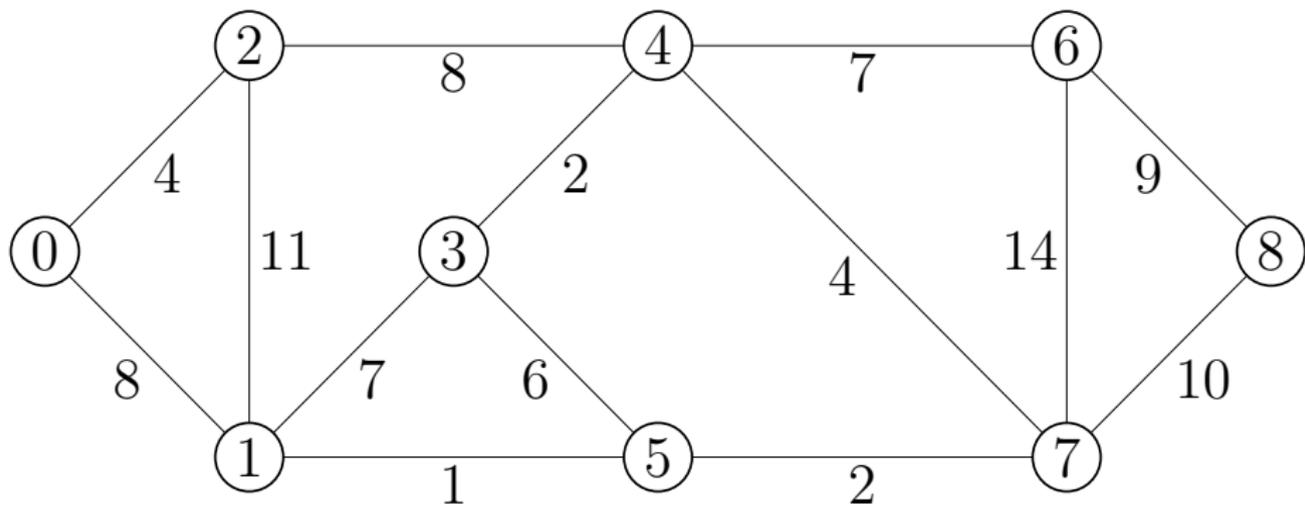


# Minimum Spanning Tree

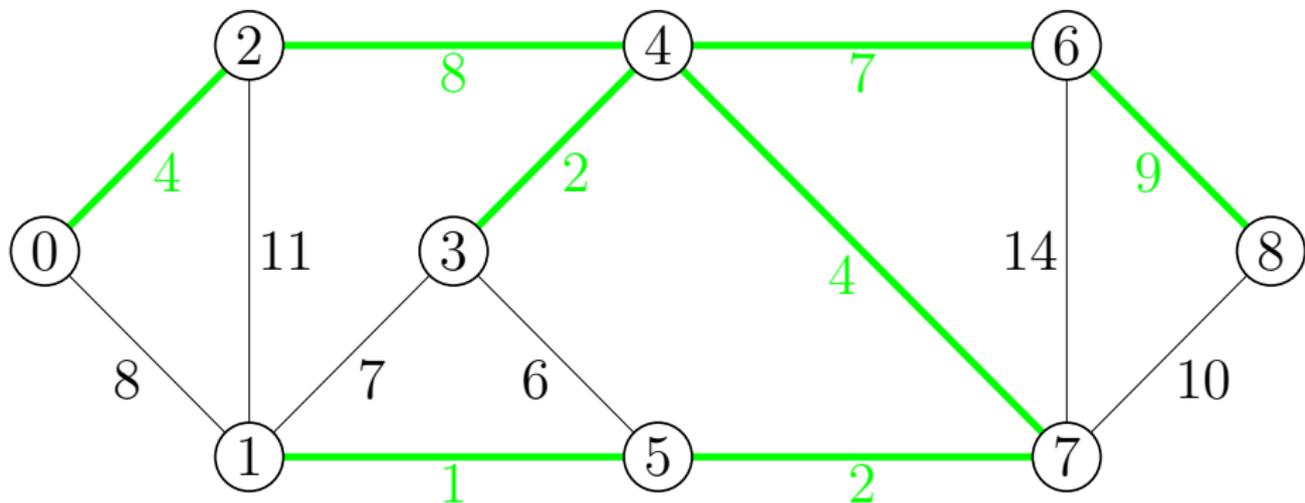
Problema: Dato un grafo non diretto  $G = (V, E)$  con  $N$  nodi e  $M$  archi, trovare l'albero ricoprente di minimo costo totale.

# Minimum Spanning Tree

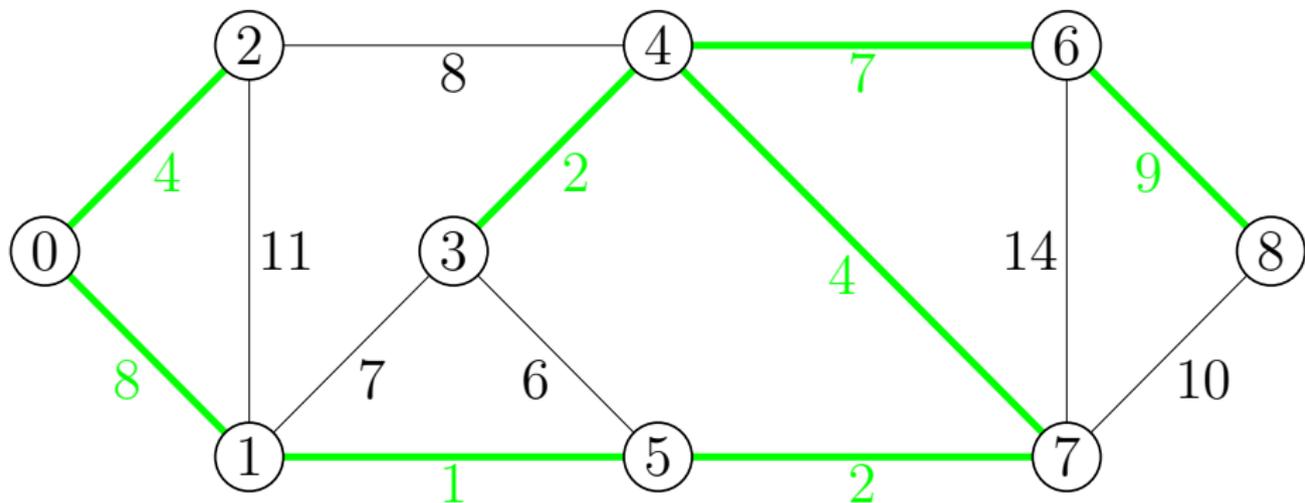
Problema: Dato un grafo non diretto  $G = (V, E)$  con  $N$  nodi e  $M$  archi, trovare l'albero ricoprente di minimo costo totale.



Ecco *una* soluzione:



Eccone un'altra:



Due algoritmi per il calcolo del MST:

- Kruskal
- Prim

Due algoritmi per il calcolo del MST:

- Kruskal
- Prim

**Idea:** Teniamo un insieme  $S$  degli archi scelti, che all'inizio è vuoto. Ad ogni passo aggiungiamo a  $S$  un nuovo arco che faccia parte di una soluzione che contiene gli elementi di  $S$ .

Due algoritmi per il calcolo del MST:

- Kruskal
- Prim

**Idea:** Teniamo un insieme  $S$  degli archi scelti, che all'inizio è vuoto. Ad ogni passo aggiungiamo a  $S$  un nuovo arco che faccia parte di una soluzione che contiene gli elementi di  $S$ .

Come si fa ad essere sicuri che un arco sia parte di una soluzione?

# Algoritmo di Kruskal

- $S := \emptyset$

# Algoritmo di Kruskal

- $S := \emptyset$
- Ordina gli archi per peso crescente

# Algoritmo di Kruskal

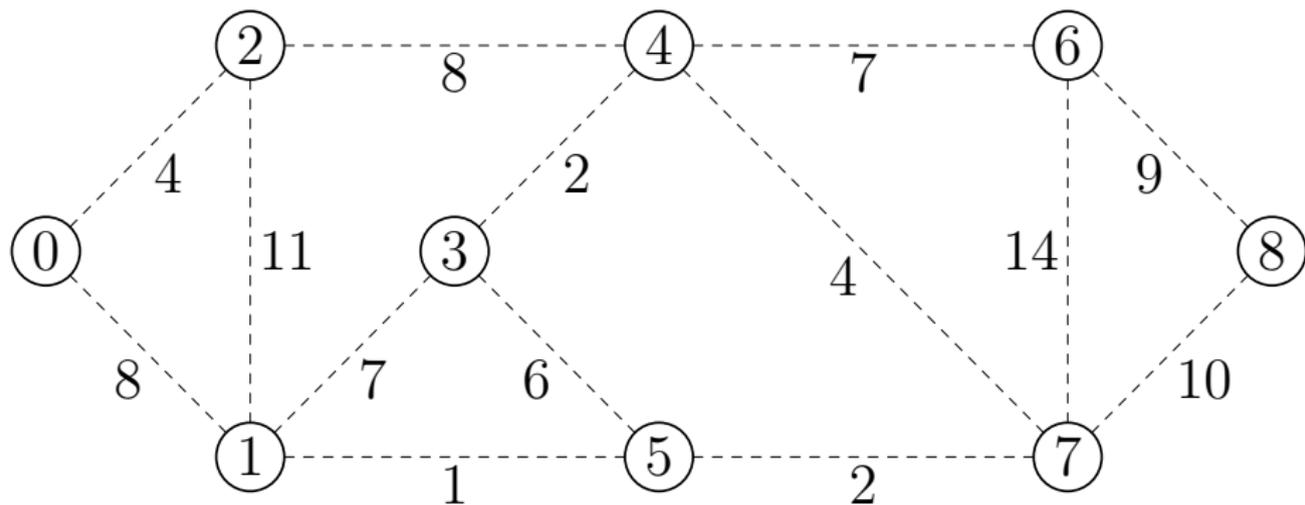
- $S := \emptyset$
- Ordina gli archi per peso crescente
- Ora guarda ogni arco in tale ordine: se è *utile* lo aggiungi a  $S$ , altrimenti ti dimentichi di lui per sempre

# Algoritmo di Kruskal

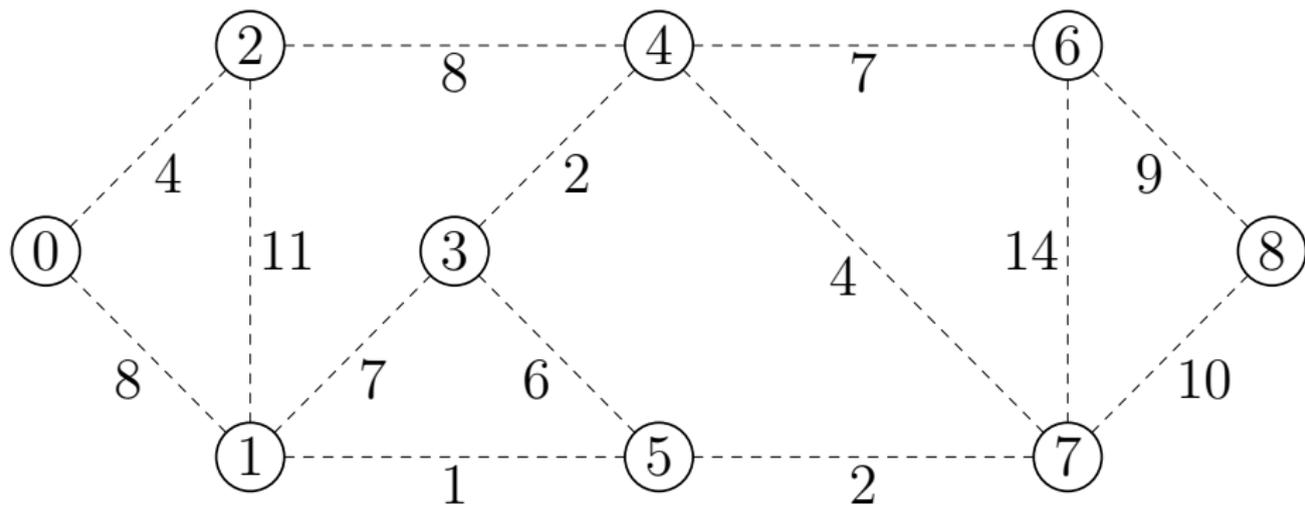
- $S := \emptyset$
- Ordina gli archi per peso crescente
- Ora guarda ogni arco in tale ordine: se è *utile* lo aggiungi a  $S$ , altrimenti ti dimentichi di lui per sempre

**Arco utile** vuol dire che connette due nodi che stanno in due componenti connesse diverse di  $(V, S)$ .

Vediamo cosa succede sul grafo di esempio visto all'inizio.



Vediamo cosa succede sul grafo di esempio visto all'inizio.

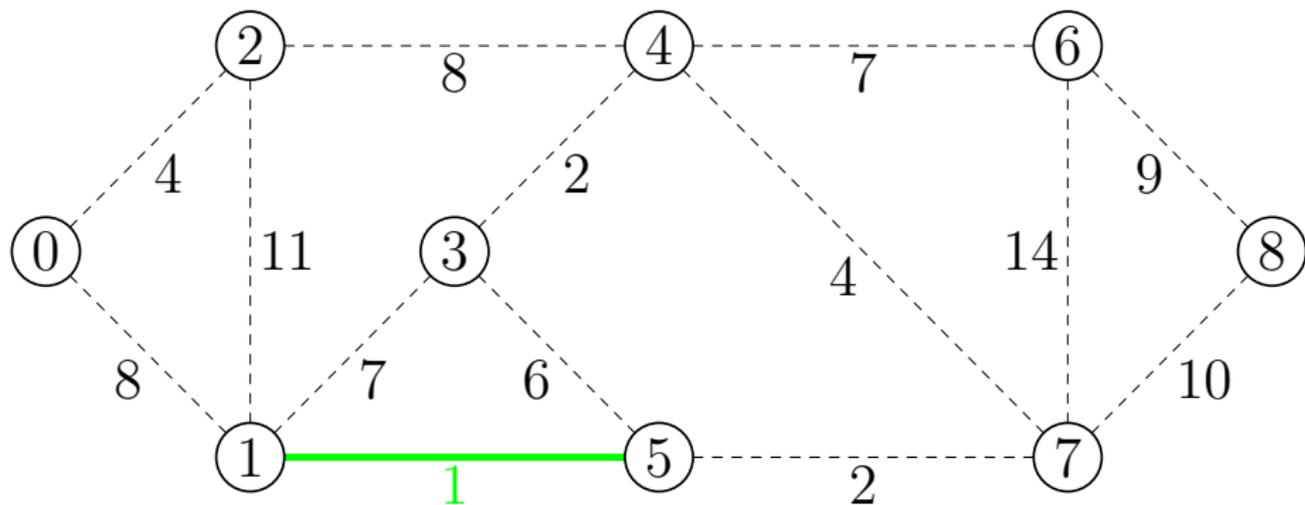


Gli archi ordinati sono:

- (1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),
- (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)

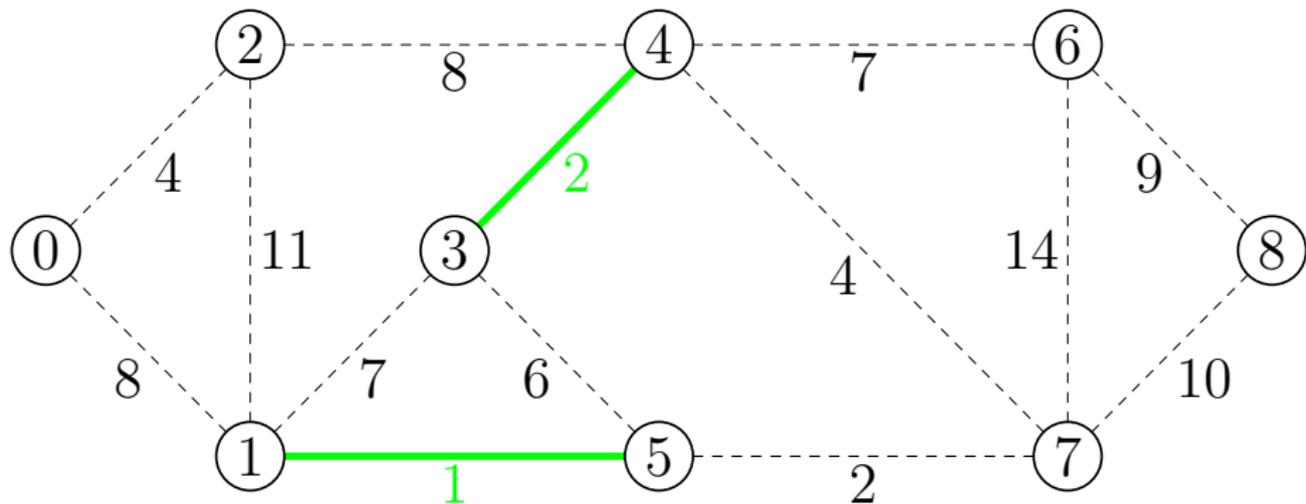
Arco (1, 5): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



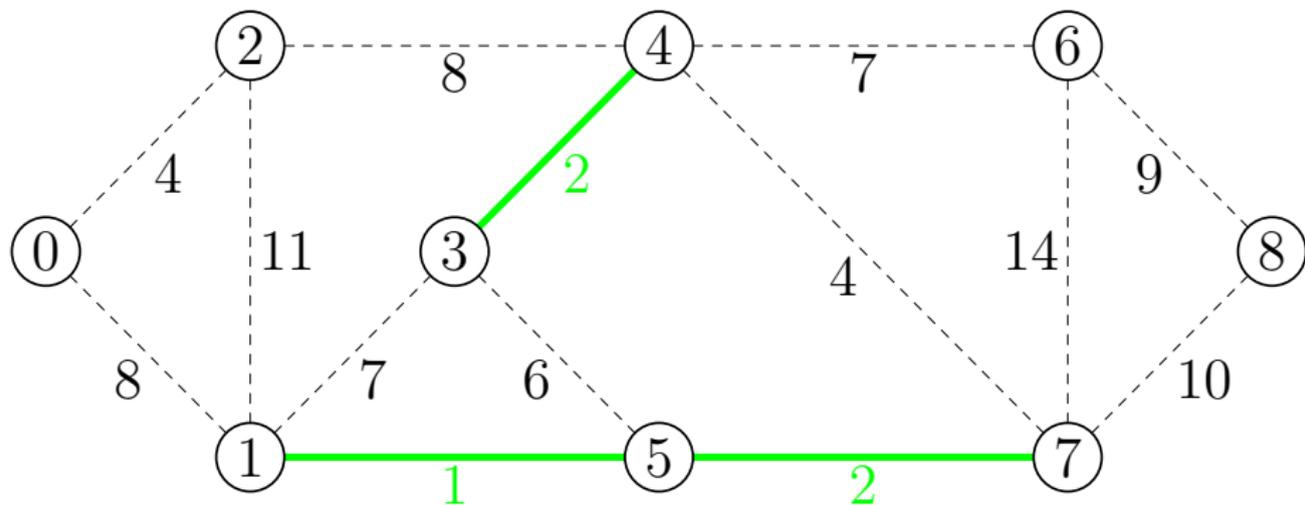
Arco (3, 4): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



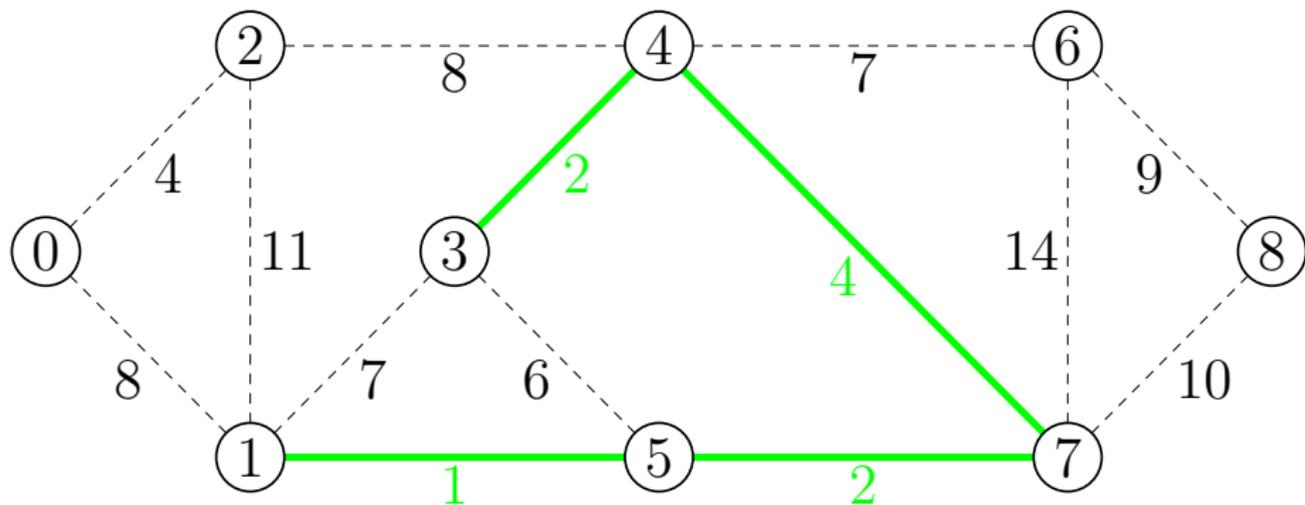
Arco (5, 7): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



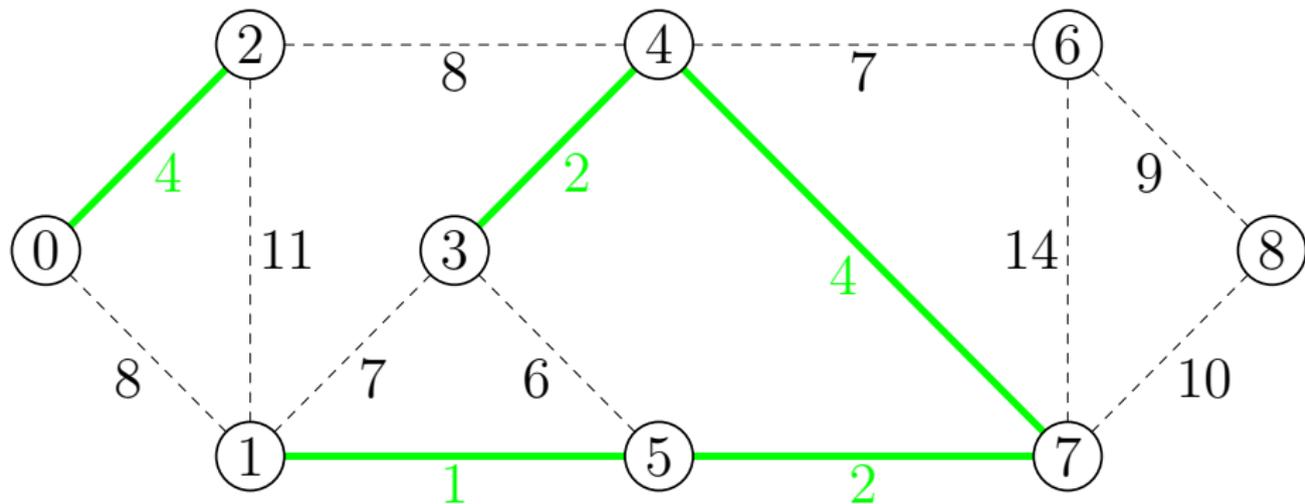
Arco (4, 7): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



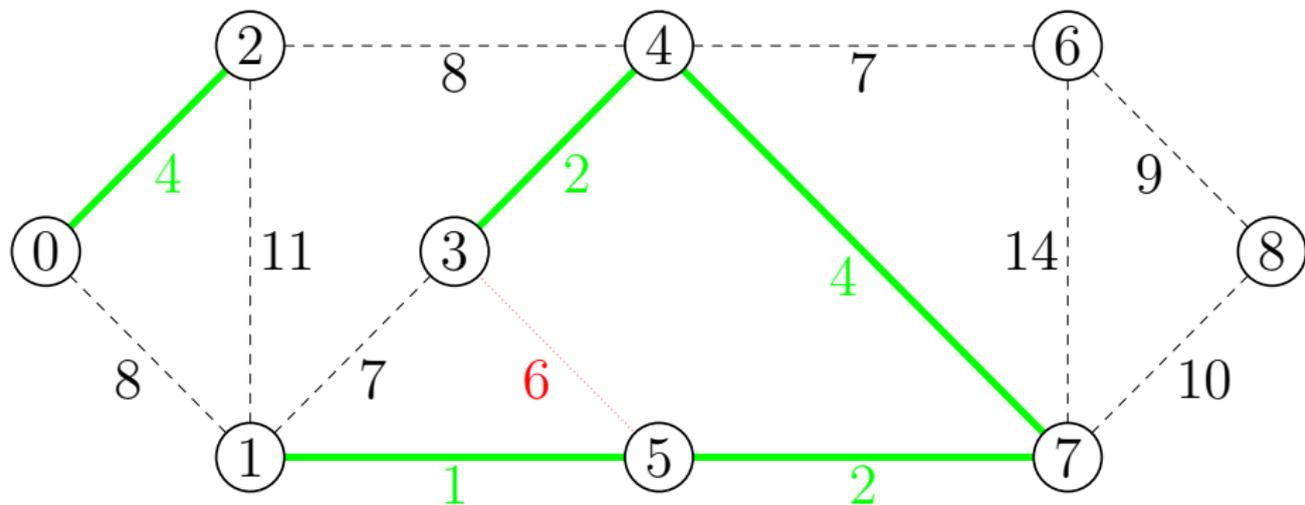
Arco (0, 2): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



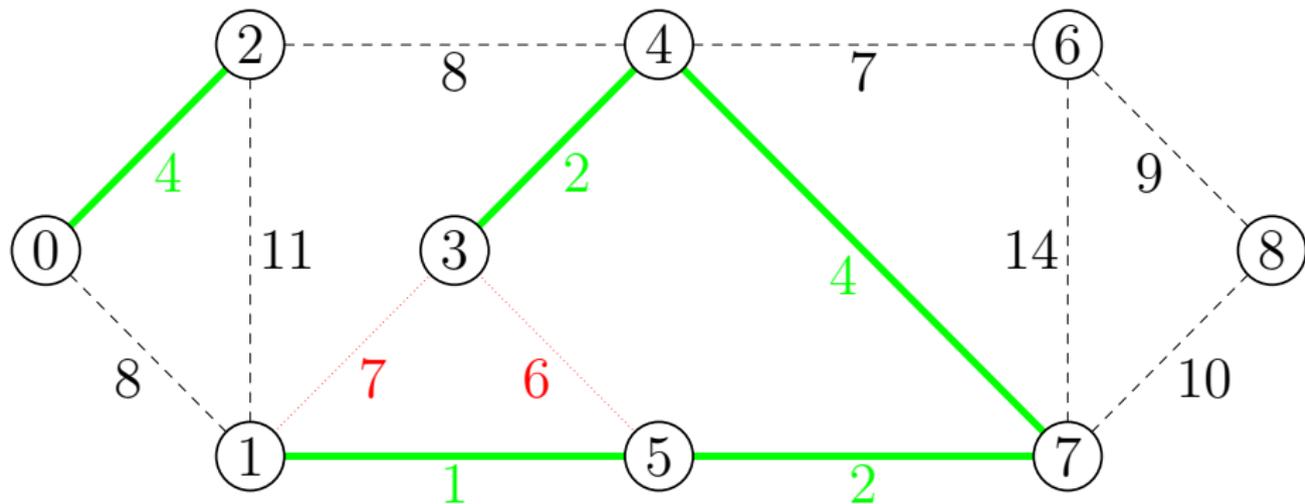
Arco (5, 3): è inutile!

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



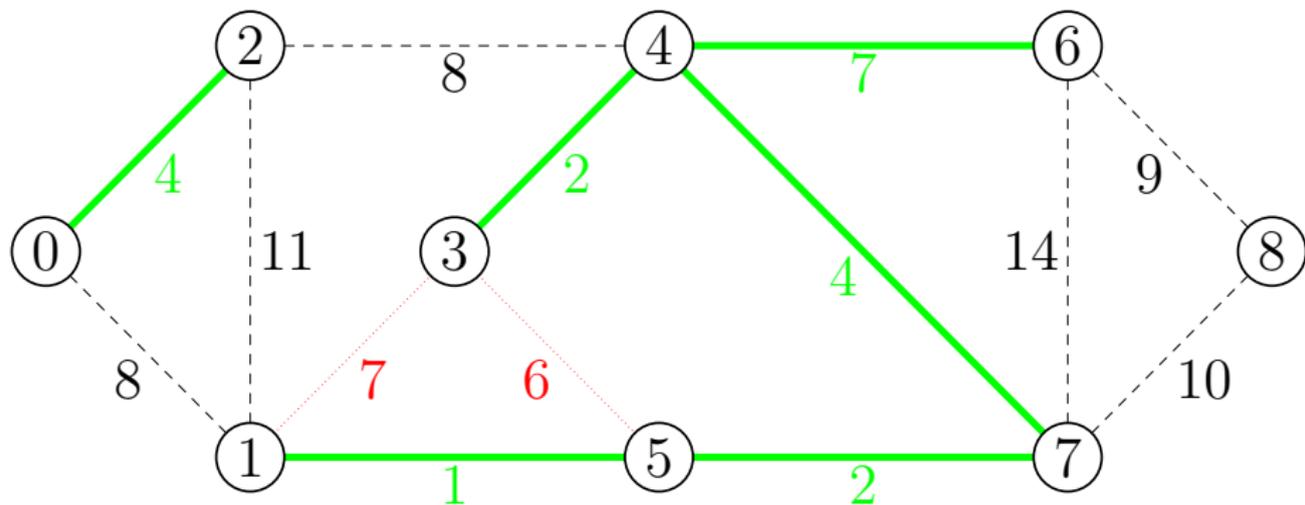
Arco (1, 3): è inutile!

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



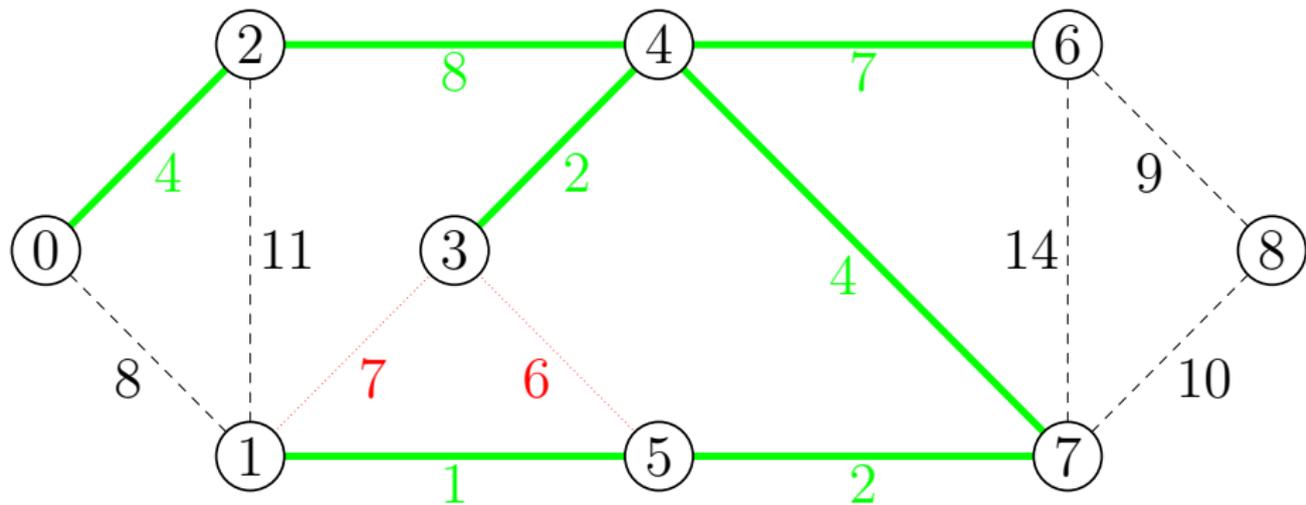
Arco (4, 6): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



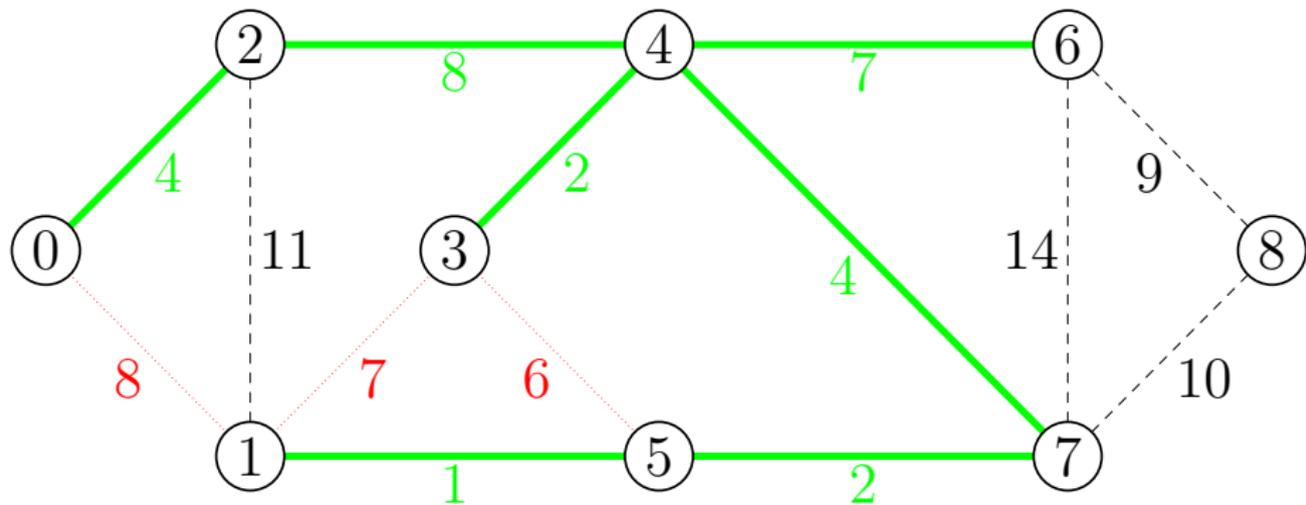
Arco (2, 4): è utile, lo prendo.

(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



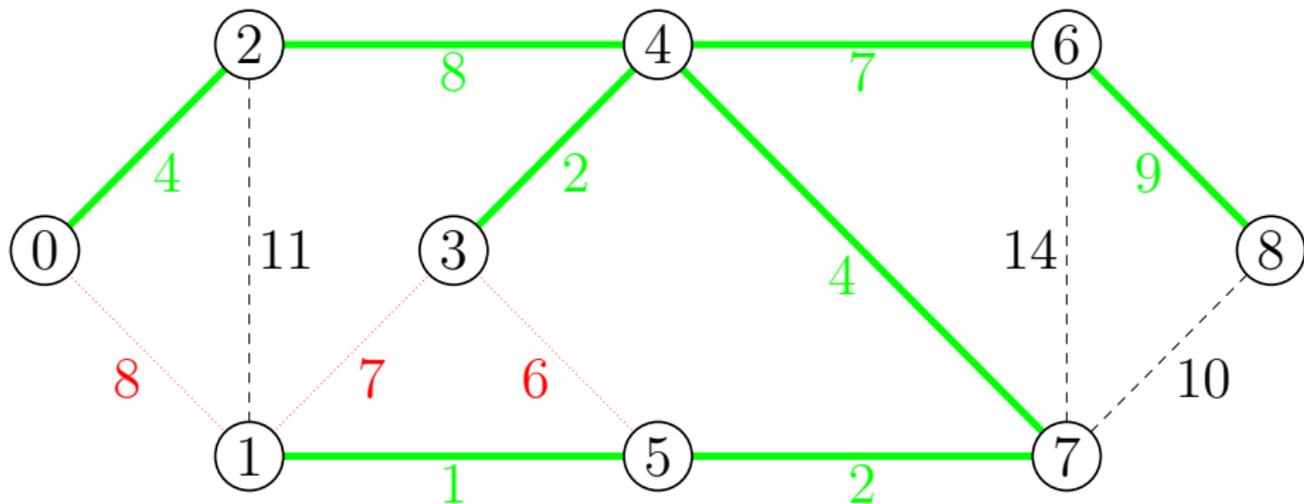
Arco (0, 1): è inutile!

- (1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)



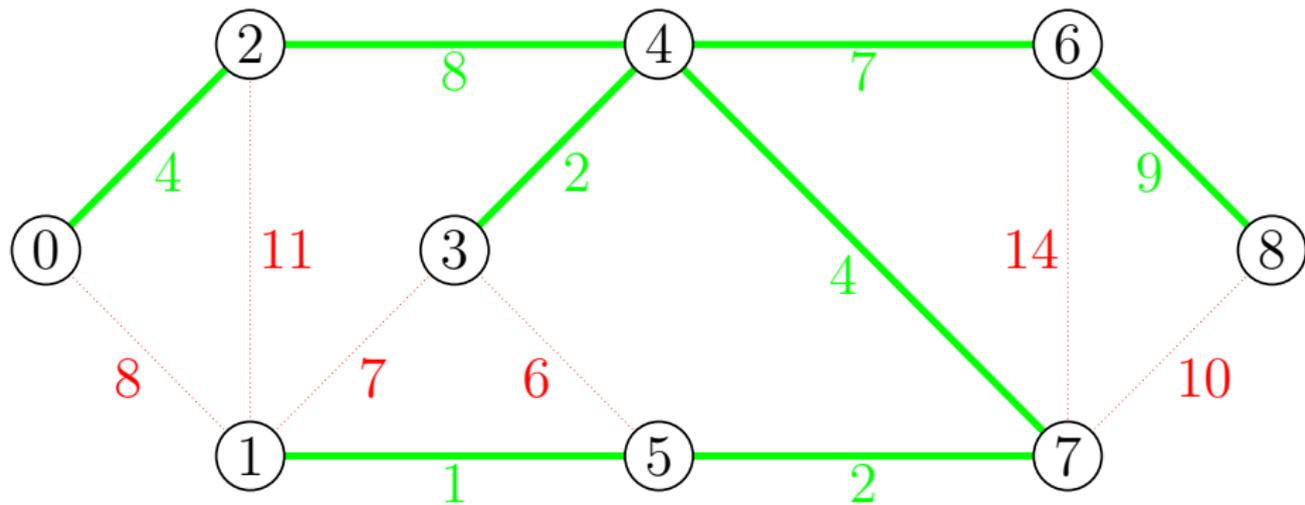
(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)

Arco (6, 8): è utile, lo prendo.



(1, 5), (3, 4), (5, 7), (4, 7), (0, 2), (5, 3), (1, 3),  
 (4, 6), (2, 4), (0, 1), (6, 8), (7, 8), (1, 2), (6, 7)

Poiché ho già ottenuto un albero, tutti gli archi successivi sono inutili.



Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbagli.

## Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbaglia.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.

## Perché funziona?

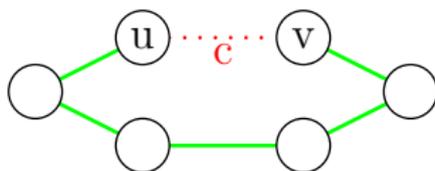
Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbaglia.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .

## Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbagli.

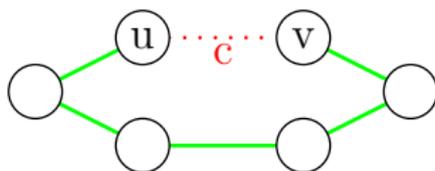
- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ .



## Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbagli.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ .

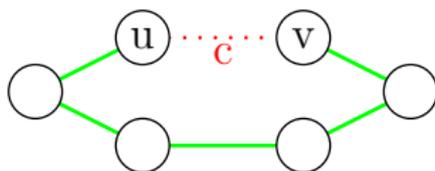


- Dato che Kruskal ha scelto  $(u, v)$  almeno uno degli altri archi deve avere peso maggiore o uguale a  $c$ .

## Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo di Kruskal sbagli.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ .



- Dato che Kruskal ha scelto  $(u, v)$  almeno uno degli altri archi deve avere peso maggiore o uguale a  $c$ .
- Se scambi  $(u, v)$  con quell'arco otteniamo un MST di valore minore o uguale di  $S$ , contenente anche  $(u, v)$ . Assurdo.

Come faccio a capire in fretta se un arco è utile?

## Come faccio a capire in fretta se un arco è utile?

**Problema:** voglio tenere un certo numero di insiemi disgiunti, ciascuno con un'etichetta  $e$ , e voglio supportare le seguenti operazioni.

- $\text{MAKE\_SET}(x)$ : crea un nuovo insieme con dentro solo l'elemento  $x$
- $\text{FIND}(x)$ : restituisce l'etichetta dell'insieme contenente  $x$
- $\text{UNION}(x, y)$ : unisce gli insiemi contenenti  $x$  e  $y$

Nel seguito supporremo che gli elementi degli insiemi siano i numeri da 1 a  $N$ .

## Come faccio a capire in fretta se un arco è utile?

**Problema:** voglio tenere un certo numero di insiemi disgiunti, ciascuno con un'etichetta  $e$ , e voglio supportare le seguenti operazioni.

- $\text{MAKE\_SET}(x)$ : crea un nuovo insieme con dentro solo l'elemento  $x$
- $\text{FIND}(x)$ : restituisce l'etichetta dell'insieme contenente  $x$
- $\text{UNION}(x, y)$ : unisce gli insiemi contenenti  $x$  e  $y$

Nel seguito supporremo che gli elementi degli insiemi siano i numeri da 1 a  $N$ .

$\text{MAKE\_SET}(1)$ ;  $\text{MAKE\_SET}(2)$ ;  $\text{MAKE\_SET}(3)$ ;  $\text{MAKE\_SET}(4)$ ;  $\text{MAKE\_SET}(5)$ ;

1 : {1}

2 : {2}

3 : {3}

4 : {4}

5 : {5}

## Come faccio a capire in fretta se un arco è utile?

**Problema:** voglio tenere un certo numero di insiemi disgiunti, ciascuno con un'etichetta  $e$ , e voglio supportare le seguenti operazioni.

- `MAKE_SET(x)`: crea un nuovo insieme con dentro solo l'elemento  $x$
- `FIND(x)`: restituisce l'etichetta dell'insieme contenente  $x$
- `UNION(x, y)`: unisce gli insiemi contenenti  $x$  e  $y$

Nel seguito supporremo che gli elementi degli insiemi siano i numeri da 1 a  $N$ .

```
UNION(2, 3); UNION(1, 5)
```

1 : {1, 5}

3 : {2, 3}

4 : {4}

## Come faccio a capire in fretta se un arco è utile?

**Problema:** voglio tenere un certo numero di insiemi disgiunti, ciascuno con un'etichetta  $e$ , e voglio supportare le seguenti operazioni.

- $\text{MAKE\_SET}(x)$ : crea un nuovo insieme con dentro solo l'elemento  $x$
- $\text{FIND}(x)$ : restituisce l'etichetta dell'insieme contenente  $x$
- $\text{UNION}(x, y)$ : unisce gli insiemi contenenti  $x$  e  $y$

Nel seguito supporremo che gli elementi degli insiemi siano i numeri da 1 a  $N$ .

$\text{FIND}(1) = 1$        $\text{FIND}(5) = 1$        $\text{FIND}(2) = 3$

1 : {1, 5}

3 : {2, 3}

4 : {4}

## Algoritmo naive

L'etichetta di un singolo è lui stesso; ogni volta che unisco due insiemi, assegno agli elementi del secondo l'etichetta del primo.

```

1 int p[N]; // inizializzato a -1
2 void MAKE_SET(int x) { p[x] = x; }
3 void UNION(int x, int y) {
4     if (p[x] != p[y]) {
5         int py = p[y];
6         for (int i = 1; i <= N; i++)
7             if (p[i] == py)
8                 p[i] = p[x];
9     }
10 }
11 int FIND(int x) { return p[x]; }

```

Complessità?

# Algoritmo naive

L'etichetta di un singoletto è lui stesso; ogni volta che unisco due insiemi, assegno agli elementi del secondo l'etichetta del primo.

```

1 int p[N]; // inizializzato a -1
2 void MAKE_SET(int x) { p[x] = x; }
3 void UNION(int x, int y) {
4     if (p[x] != p[y]) {
5         int py = p[y];
6         for (int i = 1; i <= N; i++)
7             if (p[i] == py)
8                 p[i] = p[x];
9     }
10 }
11 int FIND(int x) { return p[x]; }
```

Complessità?

- FIND  $\rightarrow \mathcal{O}(1)$
- MAKE\_SET  $\rightarrow \mathcal{O}(1)$
- UNION  $\rightarrow \mathcal{O}(N)$

# Insiemi come alberi

# Insiemi come alberi

```
1 int p[N]; // inizializzato a -1
2
3 void MAKE_SET(int x) { p[x] = x; }
4
5 void UNION(int x, int y) {
6     int a = FIND(x);
7     int b = FIND(y);
8     if (a != b)
9         p[b] = a;
10 }
11
12 int FIND(int x) {
13     if (x == p[x]) return x;
14     else return FIND(p[x]);
15 }
```

Complessità?

# Insiemi come alberi

```

1 int p[N]; // inizializzato a -1
2
3 void MAKE_SET(int x) { p[x] = x; }
4
5 void UNION(int x, int y) {
6     int a = FIND(x);
7     int b = FIND(y);
8     if (a != b)
9         p[b] = a;
10 }
11
12 int FIND(int x) {
13     if (x == p[x]) return x;
14     else return FIND(p[x]);
15 }

```

## Complessità?

- FIND  $\rightarrow \mathcal{O}(N)$
- MAKE\_SET  $\rightarrow \mathcal{O}(1)$
- UNION  $\rightarrow \mathcal{O}(N)$

## Esempio

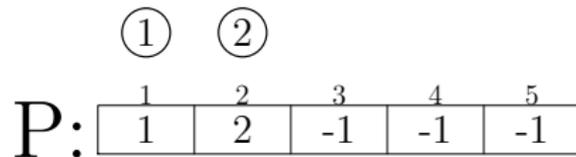
```
MAKE_SET(1);
```

```
MAKE_SET(2);
```

## Esempio

```
MAKE_SET(1);
```

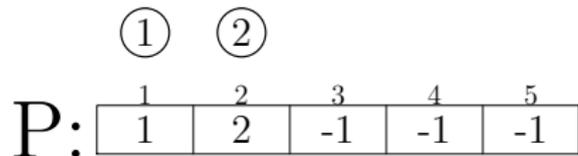
```
MAKE_SET(2);
```



## Esempio

```
MAKE_SET(1);
```

```
MAKE_SET(2);
```

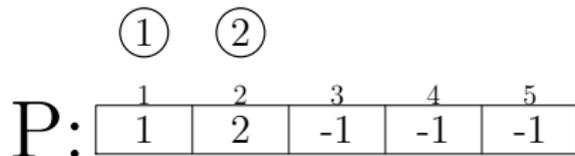


```
UNION(1, 2);
```

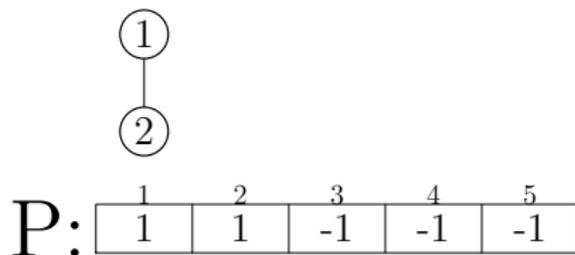
## Esempio

```
MAKE_SET(1);
```

```
MAKE_SET(2);
```

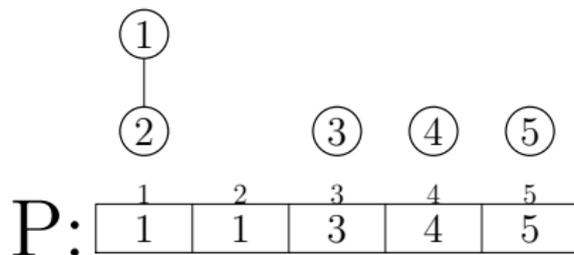


```
UNION(1, 2);
```

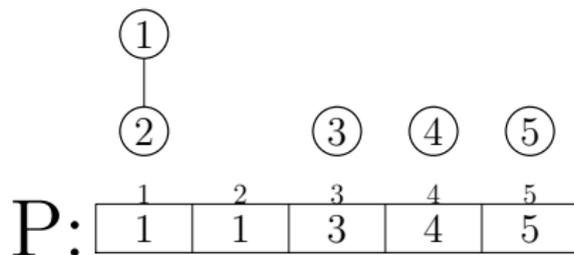


```
MAKE_SET(3); MAKE_SET(4); MAKE_SET(5);
```

MAKE\_SET(3); MAKE\_SET(4); MAKE\_SET(5);

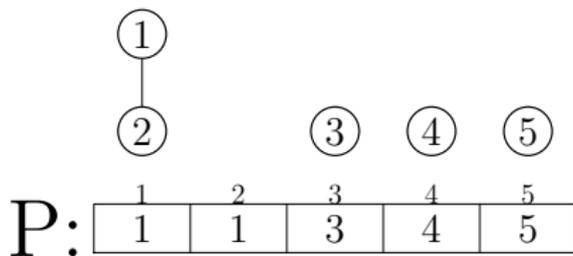


MAKE\_SET(3); MAKE\_SET(4); MAKE\_SET(5);

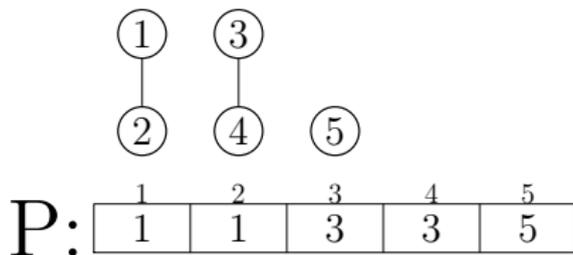


UNION(3, 4);

MAKE\_SET(3); MAKE\_SET(4); MAKE\_SET(5);

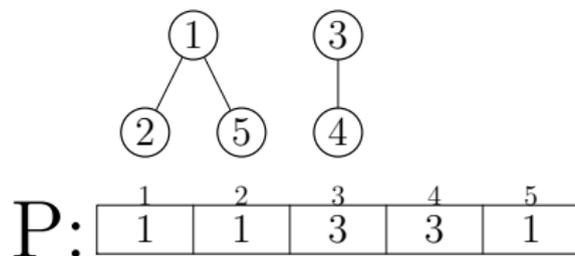


UNION(3, 4);

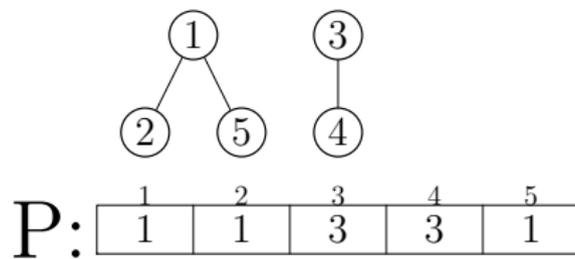


```
UNION(2, 5);
```

UNION(2, 5);

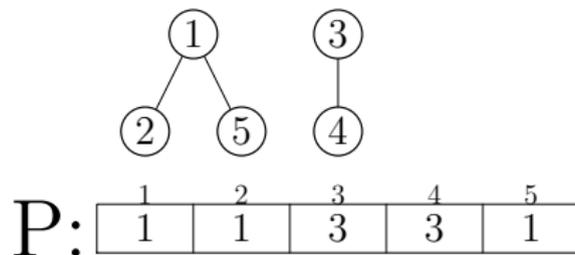


UNION(2, 5);

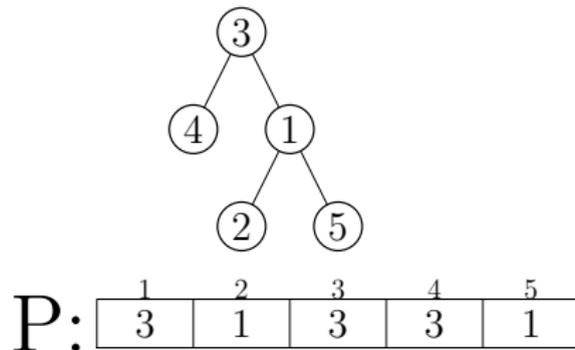


UNION(4, 1);

UNION(2, 5);



UNION(4, 1);



# Path compression

Basta modificare il FIND nel seguente modo, ricordando sostanzialmente i FIND già eseguiti.

```
1 int FIND(x) {  
2     if (P[x] == x) return x;  
3     else return P[x] = FIND(P[x]);  
4 }
```

## Esempio

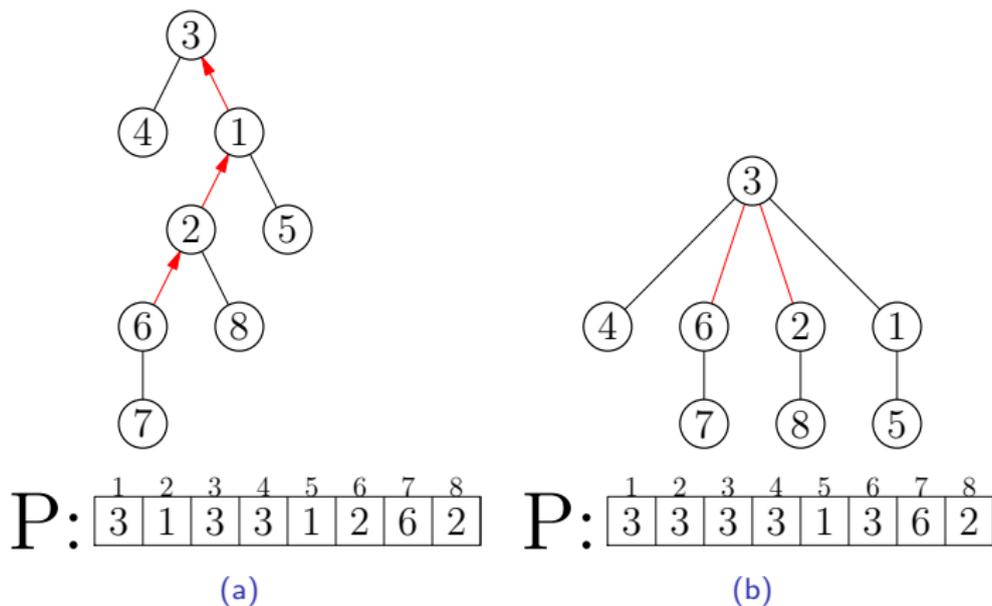


Figura: Ecco cosa succede quando viene chiamata FIND(6)

# Complessità dell'algoritmo di Union-Find con path compression

# Complessità dell'algoritmo di Union-Find con path compression

## Teorema

*Iniziando con una struttura dati vuota, l'algoritmo esegue qualsiasi sequenza di  $M \geq N$  FIND e  $N - 1$  UNION in tempo  $\mathcal{O}(M \log N)$ .*

# Complessità dell'algoritmo di Union-Find con path compression

## Teorema

*Iniziando con una struttura dati vuota, l'algoritmo esegue qualsiasi sequenza di  $M \geq N$  FIND e  $N - 1$  UNION in tempo  $\mathcal{O}(M \log N)$ .*

Quindi ci va benissimo per l'algoritmo di Kruskal!

## Link by rank

Idea: dati due alberi, è meglio appendere il più piccolo sotto il più grosso piuttosto che il contrario

## Link by rank

Idea: dati due alberi, è meglio appendere il più piccolo sotto il più grosso piuttosto che il contrario

Come si decide quale dei due alberi è il più *piccolo*?

Due strategie possibili: numero di nodi oppure upper-bound sull'altezza.

A lato pratico sono pressoché equivalenti, vediamo l'implementazione con **upper-bound sull'altezza**.

```
1 void MAKE_SET(x) {
2     P[x] = x;
3     R[x] = 0;
4 }
5
6 int FIND(x) {
7     if (P[x] == x) return x;
8     else return P[x] = FIND(P[x]);
9 }
10
11 void UNION(x, y) {
12     a = FIND(x);
13     b = FIND(y);
14     if (a != b) {
15         if (R[a] < R[b]) {
16             P[a] = b; // connetti il piccolo sotto al grande
17         } else {
18             P[b] = a;
19             if (R[a] == R[b])
20                 R[a]++; // l'altezza "cresce"
21         }
22     }
23 }
```

La funzione di Ackermann è definita dalla seguente ricorrenza:

$$A(1, j) = 2^j \quad j \geq 1$$

$$A(i, 1) = A(i - 1, 2) \quad i \geq 2$$

$$A(i, j) = A(i - 1, A(i, j - 1)) \quad i, j \geq 2$$

La funzione di Ackermann è definita dalla seguente ricorrenza:

$$A(1, j) = 2^j \quad j \geq 1$$

$$A(i, 1) = A(i - 1, 2) \quad i \geq 2$$

$$A(i, j) = A(i - 1, A(i, j - 1)) \quad i, j \geq 2$$

Definiamo  $\alpha(m, n) = \min\{i \geq 1 \mid A(i, \lfloor m/n \rfloor) > \log n\}$ .

La funzione di Ackermann è definita dalla seguente ricorrenza:

$$\begin{aligned} A(1, j) &= 2^j & j \geq 1 \\ A(i, 1) &= A(i - 1, 2) & i \geq 2 \\ A(i, j) &= A(i - 1, A(i, j - 1)) & i, j \geq 2 \end{aligned}$$

Definiamo  $\alpha(m, n) = \min\{i \geq 1 \mid A(i, \lfloor m/n \rfloor) > \log n\}$ .

### Teorema

*Allora l'algoritmo con  $M$  operazioni FIND e  $N - 1$  operazioni UNION impiega tempo  $\mathcal{O}(N + M\alpha(M + N, N))$  ed è asintoticamente ottimo.*

### Osservazione

*Vale  $\alpha(m, n) \leq 4$  per ogni valore ragionevole in input.*

# Implementazione dell'algoritmo di Kruskal

```
1 struct arco_t { int a, b; long long w; };
2 vector<arco_t> A; // lista degli archi
3
4 long long sol;
5 vector<arco_t> archi_sol;
6
7 sort(A.begin(), A.end(), comp); // ordina gli archi per costo crescente
8 for (int i = 0; i < N; i++) MAKE_SET(i);
9 for (int i = 0; i < M; i++) {
10     if (FIND(A[i].a) != FIND(A[i].b)) {
11         UNION(A[i].a, A[i].b);
12         sol = sol + A[i].w;
13         archi_sol.push_back(A[i]);
14     }
15 }
```

# Complessità

# Complessità

- Ordinamento degli archi:  $\mathcal{O}(M \log M)$

# Complessità

- Ordinamento degli archi:  $\mathcal{O}(M \log M)$
- $\mathcal{O}(M)$  operazioni FIND

# Complessità

- Ordinamento degli archi:  $\mathcal{O}(M \log M)$
- $\mathcal{O}(M)$  operazioni FIND
- $\mathcal{O}(N)$  operazioni UNION

# Complessità

- Ordinamento degli archi:  $\mathcal{O}(M \log M)$
- $\mathcal{O}(M)$  operazioni FIND
- $\mathcal{O}(N)$  operazioni UNION

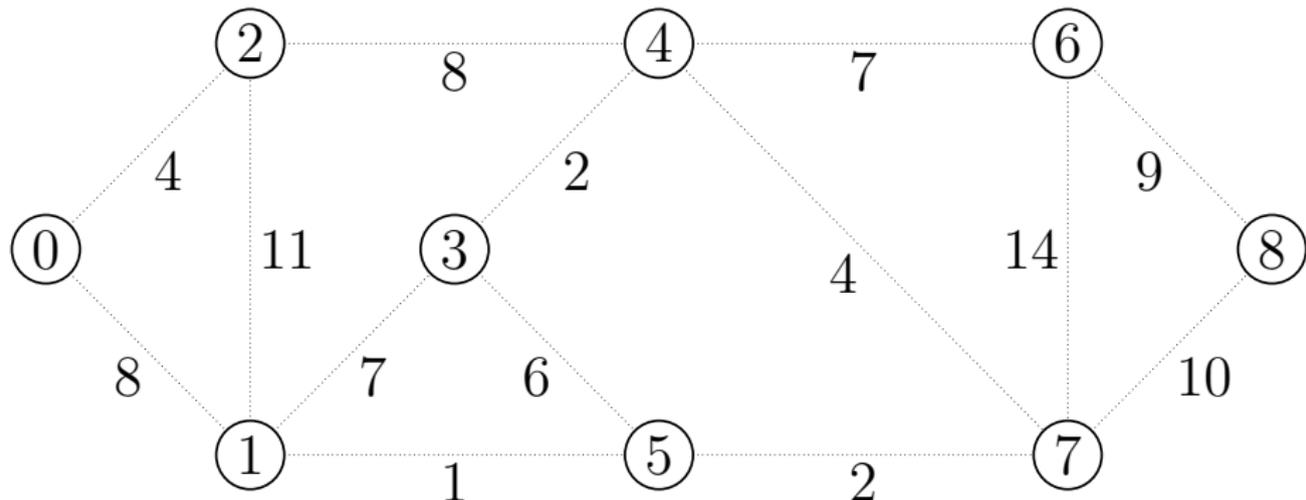
Totale:  $\mathcal{O}(M \log M)$

# Algoritmo di Prim

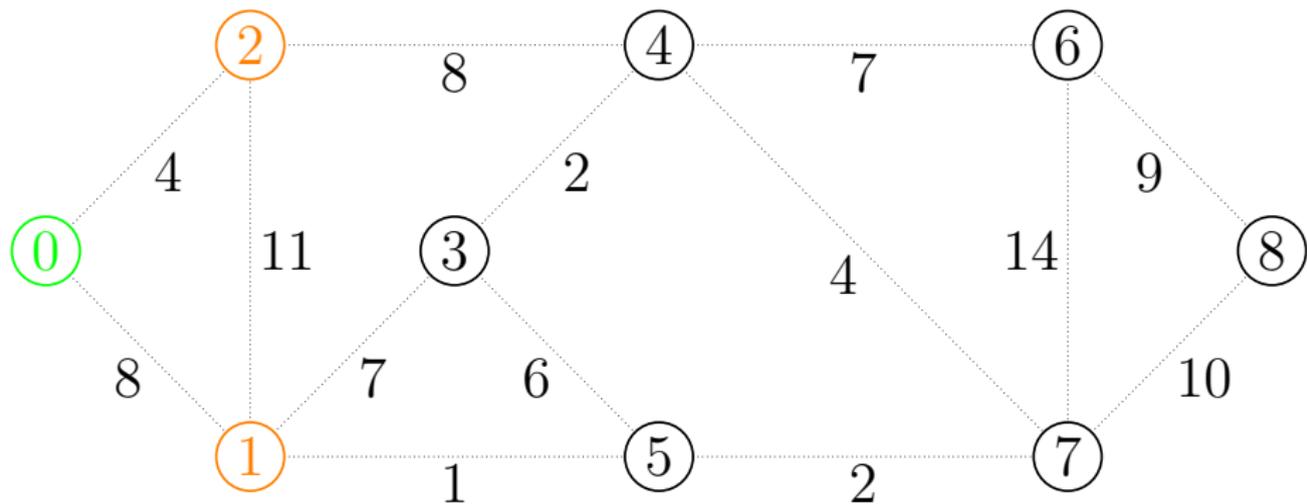
# Algoritmo di Prim

- Tengo un insieme  $S$  degli archi scelti, inizialmente vuoto, e tengo un insieme  $R$  dei nodi raggiunti, che inizialmente contiene un nodo arbitrario, per esempio 0.
- A ogni passo aggiungo a  $R$  il nodo non ancora raggiunto che sta più vicino agli elementi di  $R$ , e continuo così fino a quando  $R$  contiene tutti i nodi del grafo.

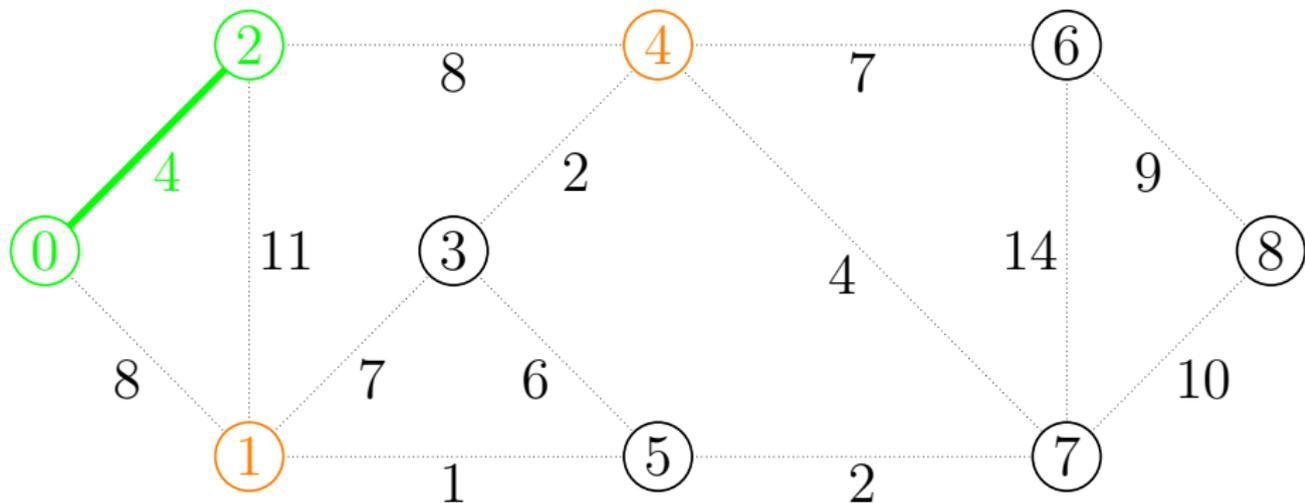
Vediamo come funziona l'algoritmo di Prim sul grafo di esempio.



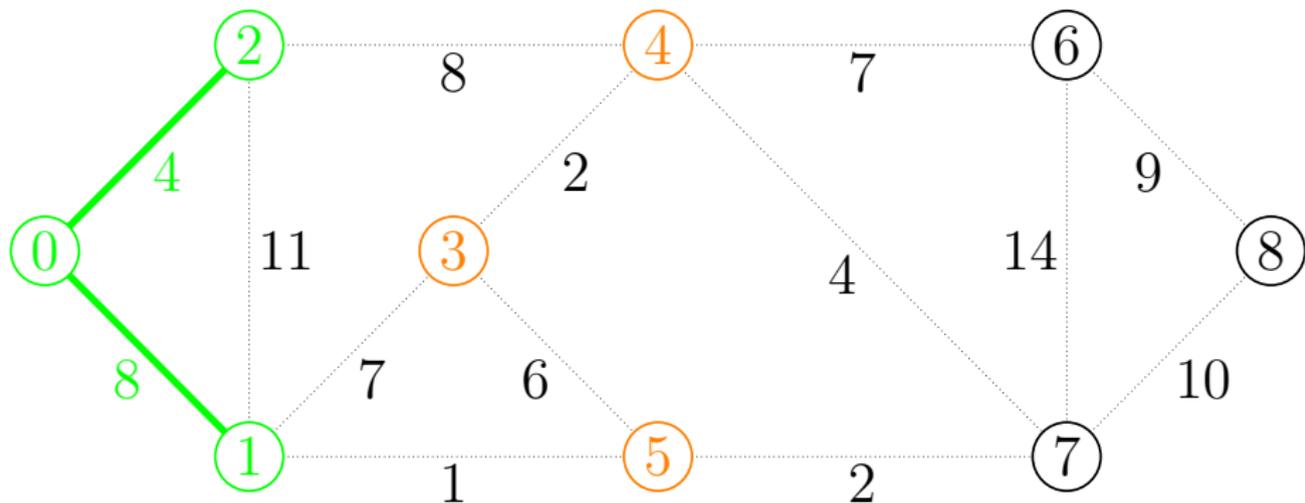
Coloriamo di verde i nodi già raggiunti e di arancione i candidati ad essere il nuovo nodo inserito; coloriamo di verde gli archi presi.



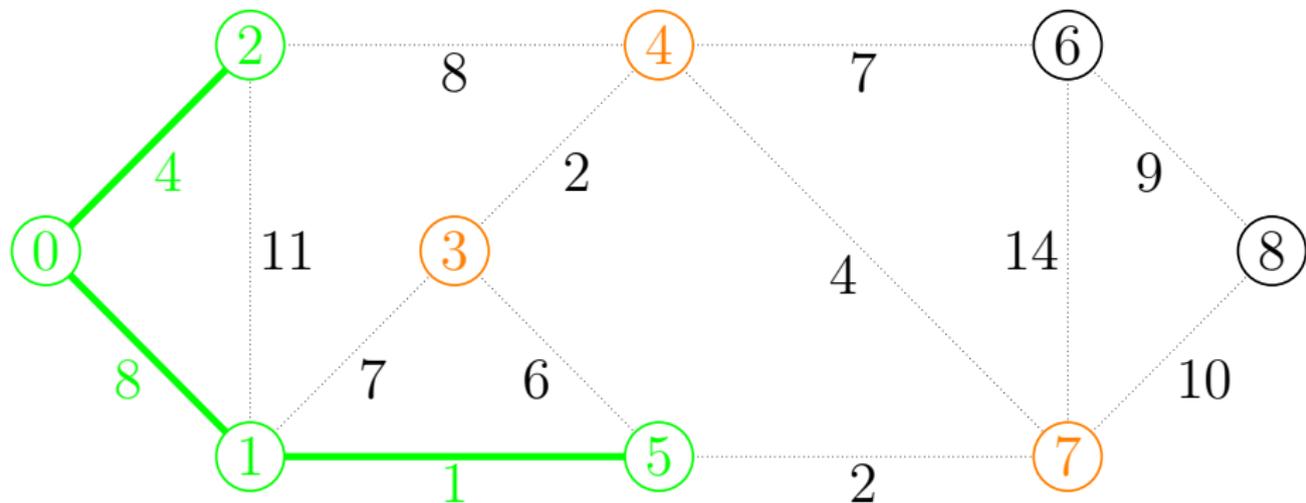
Aggiungo il nodo 2 che è a distanza 4 dai nodi presi, e l'arco  $(0, 2)$ .



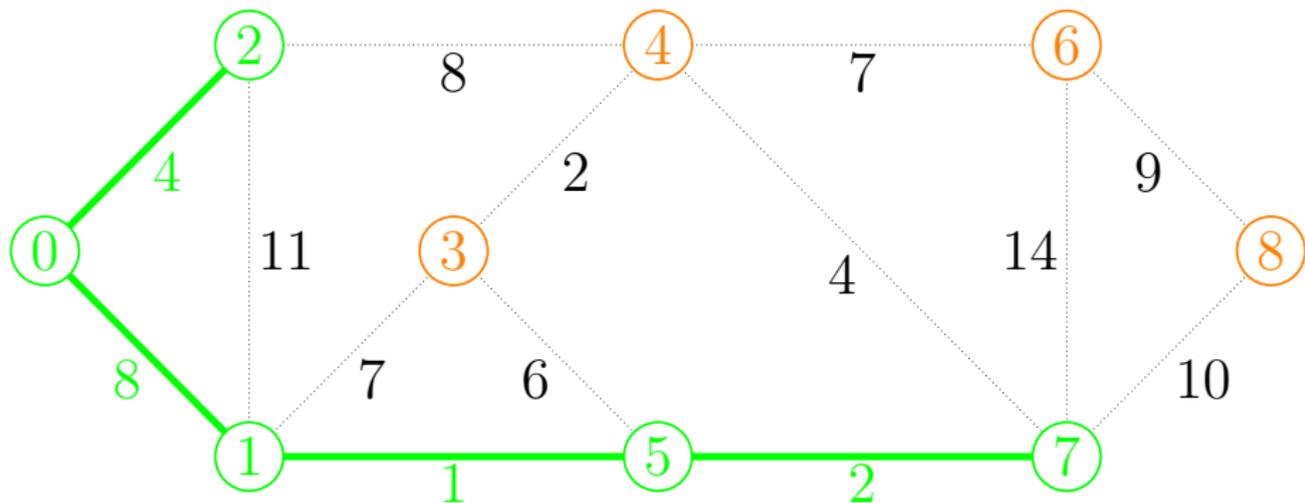
Aggiungo il nodo 1 che è a distanza 8 dai nodi presi, e l'arco  $(0, 1)$ .



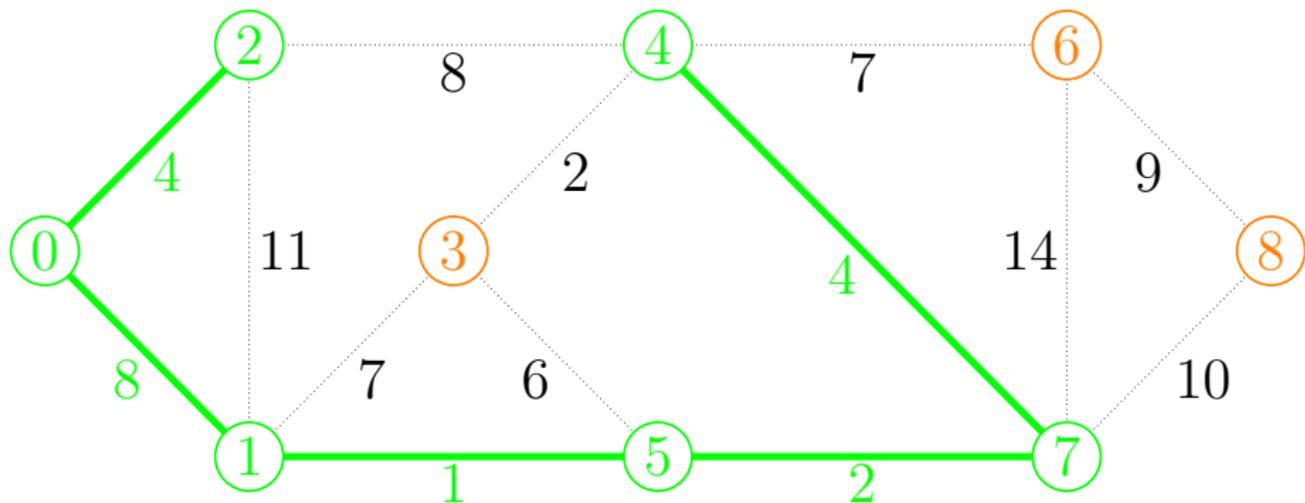
Aggiungo il nodo 5 che è a distanza 1 dai nodi presi, e l'arco (1, 5).



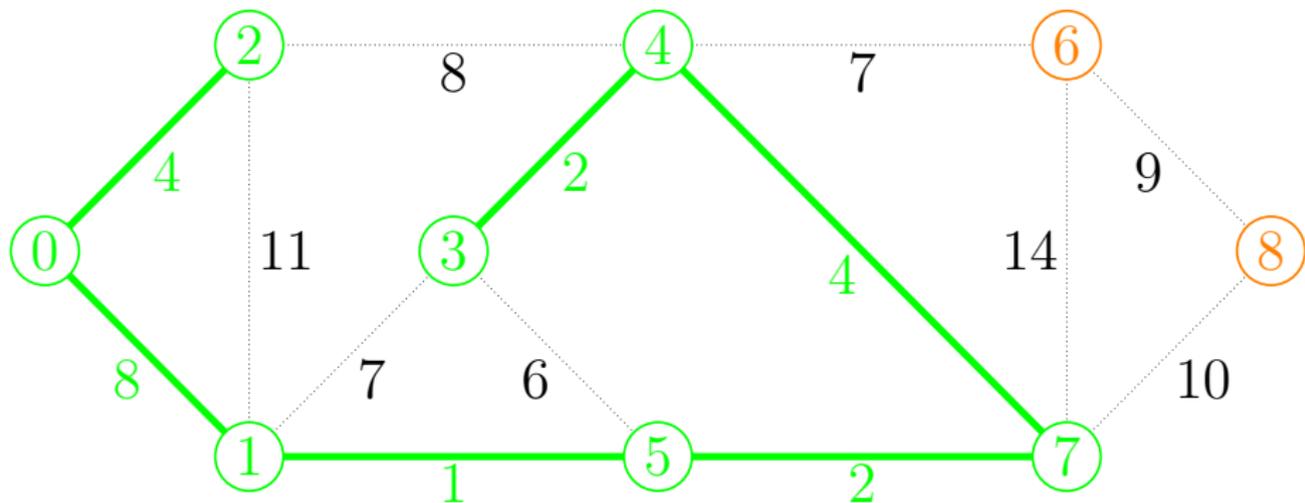
Aggiungo il nodo 7 che è a distanza 2 dai nodi presi, e l'arco (5, 7).



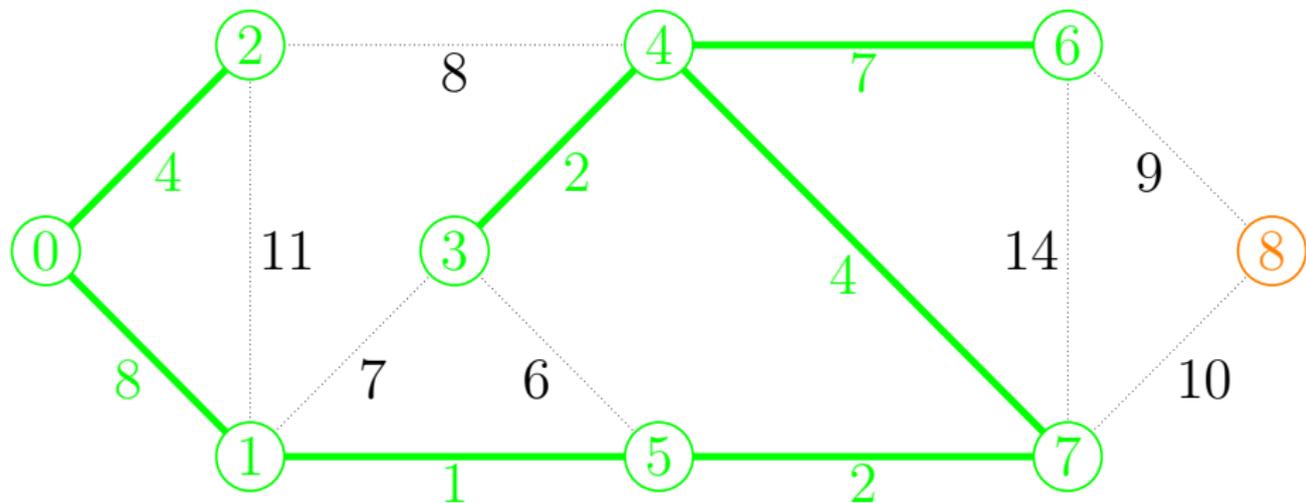
Aggiungo il nodo 4 che è a distanza 4 dai nodi presi, e l'arco  $(4, 7)$ .



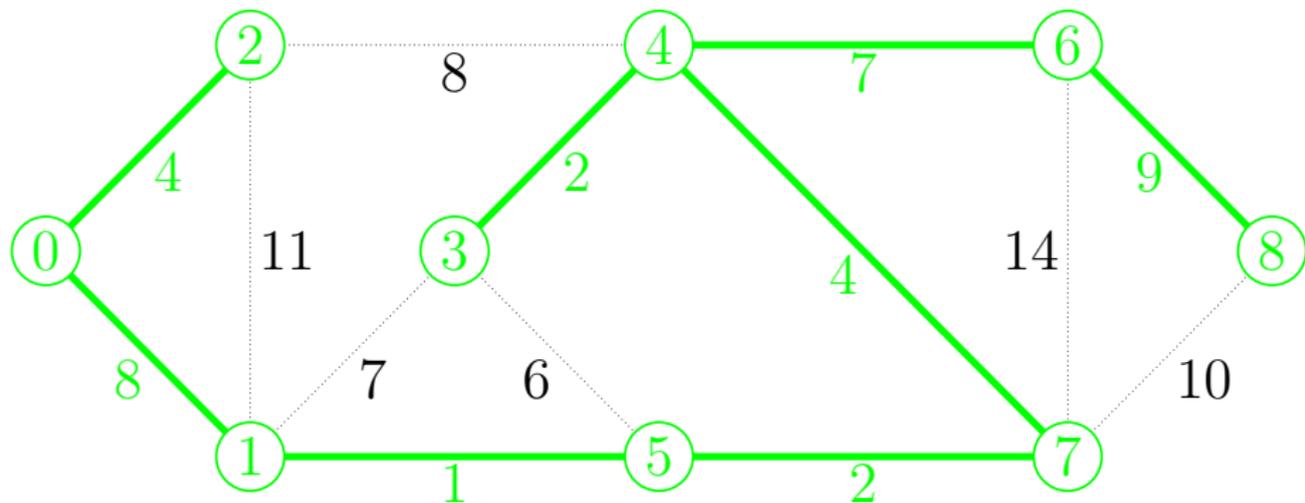
Aggiungo il nodo 3 che è a distanza 2 dai nodi presi, e l'arco (3, 4).



Aggiungo il nodo 6 che è a distanza 7 dai nodi presi, e l'arco (4,6).



Infine aggiungo il nodo 8 che è a distanza 9 dai nodi presi, e l'arco (6,8).



Perché funziona? Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

Perché funziona? Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

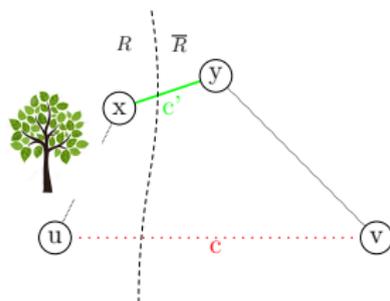
- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.

Perché funziona? Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .

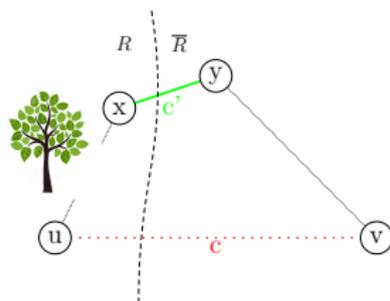
**Perché funziona?** Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ , il quale include un arco  $(x, y)$  (di costo  $c'$ ) con  $x \in R$  e  $y \in \bar{R}$ .



**Perché funziona?** Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

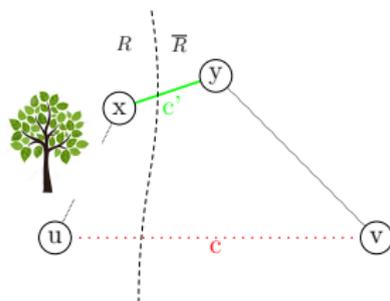
- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ , il quale include un arco  $(x, y)$  (di costo  $c'$ ) con  $x \in R$  e  $y \in \bar{R}$ .



- Visto che l'algoritmo ha scelto  $(u, v)$  prima di  $(x, y)$ , allora  $c \leq c'$ .

**Perché funziona?** Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- L'algoritmo sceglie bene alcuni archi, ma quando sceglie  $(u, v)$  (di peso  $c$ ) non esiste più alcuna soluzione valida.
- Quindi esiste una soluzione  $S$  che contiene tutti gli archi scelti fino a  $(u, v)$ , ma non  $(u, v)$ .
- Visto che  $S$  non contiene  $(u, v)$ , deve esistere un altro percorso che collega  $u$  e  $v$ , il quale include un arco  $(x, y)$  (di costo  $c'$ ) con  $x \in R$  e  $y \in \bar{R}$ .



- Visto che l'algoritmo ha scelto  $(u, v)$  prima di  $(x, y)$ , allora  $c \leq c'$ .
- Però scambiando in  $S$   $(x, y)$  con  $(u, v)$  otteniamo un MST di valore minore o uguale di  $S$ . Assurdo.

## Dettagli implementativi

- I nodi arancioni (quelli che devo considerare di inserire) li mettiamo in una priority queue di coppie del tipo (distanza dall'insieme  $R$ , nodo nuovo)

## Dettagli implementativi

- I nodi arancioni (quelli che devo considerare di inserire) li mettiamo in una priority queue di coppie del tipo (distanza dall'insieme  $R$ , nodo nuovo)
- Ad ogni passaggio, prendiamo il primo elemento della priority queue *controllando di non averlo già messo in  $R$  precedentemente*

## Dettagli implementativi

- I nodi arancioni (quelli che devo considerare di inserire) li mettiamo in una priority queue di coppie del tipo (distanza dall'insieme  $R$ , nodo nuovo)
- Ad ogni passaggio, prendiamo il primo elemento della priority queue *controllando di non averlo già messo in  $R$  precedentemente*
- Aggiungiamo tale elemento  $v$  ad  $R$  e, per ogni arco  $(v, w)$  di costo  $c$  uscente da  $v$ , aggiungiamo la coppia  $(c, w)$  alla priority queue.

```
1 int new_nodo = 0;
2 int n_raggiunti = 1;
3
4 using pq_item_t = pair<long long int, pair<int, int>>;
5 priority_queue<pq_item_t, vector<pq_item_t>, greater<pq_item_t>> pq;
6
7 while (n_raggiunti < N) {
8     preso[new_nodo] = true;
9     for (size_t i = 0; i < G[new_nodo].size(); i++) {
10         int arrivo = G[new_nodo][i].first;
11         int peso = G[new_nodo][i].second;
12         if (!preso[arrivo]) {
13             pq.push(make_pair(peso, make_pair(new_nodo, arrivo)));
14         }
15     }
16
17     // Scelta del nuovo nodo:
18     pair<long long int, pair<int, int>> x;
19     do {
20         x = pq.top();
21         pq.pop();
22     } while (preso[x.second.second]);
23
24     archi_sol.push_back(x.second);
25     sol += x.first;
26     n_raggiunti++;
27     new_nodo = x.second.second;
28 }
```

# Complessità

# Complessità

Per  $N$  volte devo estrarre il più vicino (tempo  $\mathcal{O}(\log |\text{CODA}|)$ ) usando una priority queue), e devo inserire al massimo  $M$  elementi nella priority queue. Quindi la complessità è  $\mathcal{O}(M \log M)$ .

# Ordinamento topologico

# Ordinamento topologico

## Definizione

Un grafo diretto si dice *DAG* (Directed Acyclic Graph) se non contiene cicli.

# Ordinamento topologico

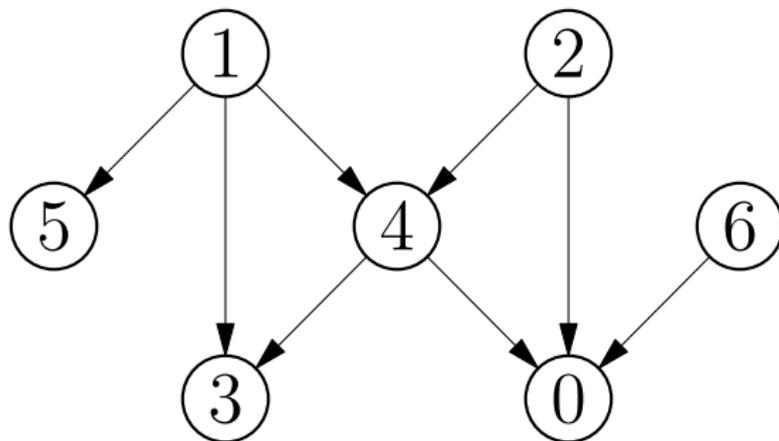
## Definizione

Un grafo diretto si dice *DAG* (Directed Acyclic Graph) se non contiene cicli.

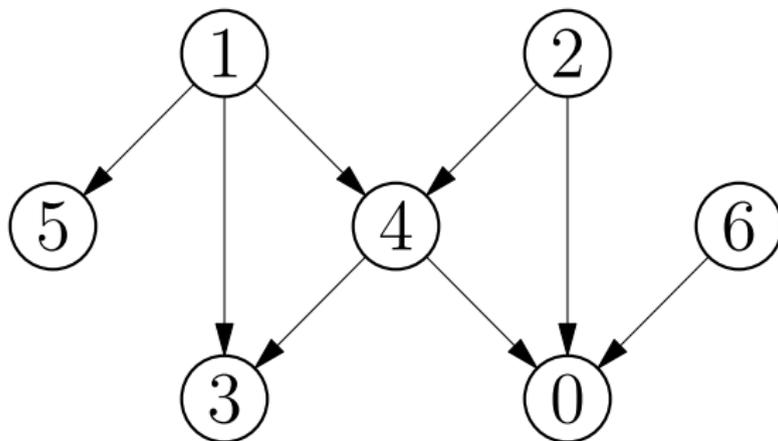
## Definizione

Un ordinamento topologico è un ordinamento dei nodi, tale che, per ogni arco  $u \rightarrow v$ ,  $u$  precede  $v$  nell'ordine.

# Esempio di ordinamento topologico

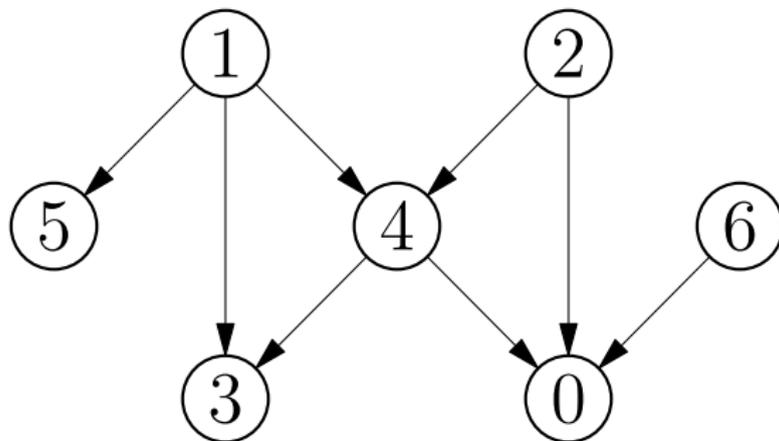


## Esempio di ordinamento topologico



Un ordinamento dei nodi è il seguente:  $\{1, 2, 4, 3, 5, 6, 0\}$ .

## Esempio di ordinamento topologico



Un ordinamento dei nodi è il seguente:  $\{1, 2, 4, 3, 5, 6, 0\}$ .  
Non è l'unico! Ne trovate un altro?

# Algoritmo

Facciamo una DFS e ordiniamo in base al *tempo di chiusura* decrescente dei nodi. Ogni volta che finisco di visitare i vicini di un nodo, il tempo avanza di 1.

# Algoritmo

Facciamo una DFS e ordiniamo in base al *tempo di chiusura* decrescente dei nodi. Ogni volta che finisco di visitare i vicini di un nodo, il tempo avanza di 1.

```

1 int t = 0; // variabile globale tempo
2 vector<int> tempo_chiusura; // inizializzato a -1
3 vector<int> ordinamento; // ordinamento topologico INVERSO!
4
5 for (int i = 0; i < N; i++) {
6     if (tempo_chiusura[i] == -1)
7         dfs(i);
8 }
9
10 void dfs(int x) {
11     for (auto y : grafo[x]) {
12         if (tempo_chiusura[y] == -1) {
13             dfs(y);
14         }
15     }
16     // ho visitato tutti i vicini di x: inserisco x nell'ordinamento
17     t++;
18     tempo_chiusura[x] = t;
19     ordinamento.push_back(x);
20 }

```

# Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- Se sbaglia, allora mette  $a$  prima di  $b$  nell'ordinamento, quando però è presente un arco  $b \rightarrow a$ .

# Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- Se sbaglia, allora mette  $a$  prima di  $b$  nell'ordinamento, quando però è presente un arco  $b \rightarrow a$ .
- Se mette  $a$  prima di  $b$ , allora  $a$  viene chiuso **dopo** di  $b$ .

# Perché funziona?

Supponiamo per assurdo che l'algoritmo non sia corretto.

- Se sbaglia, allora mette  $a$  prima di  $b$  nell'ordinamento, quando però è presente un arco  $b \rightarrow a$ .
- Se mette  $a$  prima di  $b$ , allora  $a$  viene chiuso **dopo** di  $b$ .
- Durante  $\text{dfs}(b)$  viene visitato l'arco  $b \rightarrow a$ , chiamando  $\text{dfs}(a)$ . Quindi  $\text{dfs}(a)$  deve ritornare *prima* di  $\text{dfs}(b)$ , chiudendo  $a$  **prima** di  $b$ . Assurdo.

## Quando è utile?

Avere un ordinamento topologico dei nodi rende possibile fare programmazioni dinamiche su DAG! Per esempio:

- Cammini minimi in tempo lineare!
- Cammino di lunghezza massima
- Numero di cammini

In più ci sono anche molti altri utilizzi più *ingegneristici*.

# Esercizi

## Esercizio

### *Minimum Spanning Tree*

- *training – mst*

## Esercizio

### *Ordinamento topologico*

- *cses – Course Schedule*
- *cses – Longest Flight Route*
- *cses – Game Routes*
- *training – picarats*